

ძვირფასო სტუდენტებო,  
 დავალების შესრულების დაწყებამდე,  
 გთხოვთ, ჯერ გაეცნოთ განმარტებით წერილს

მათემატიკა ეკონომიკისა და ბიზნესისათვის 1

**დავალება № 9. შებრუნებული მატრიცა და მისი გამოსათვლელი ფორმულა. წრფივ ალგებრულ განტოლებათა სისტემები**

ქვემოთ მოყვანილ ცხრილში მოცემული სავარჯიშოები აღებულია სილაბუსში მითითებული [2] სალექციო კურსიდან, კერძოდ, ლექცია 9-ის ბოლო პუნქტში მოყვანილი სავარჯიშოებიდან. გამუქებულია იმ ტიპური სავარჯიშოების ნომრები, რომელთა ამოხსნები გადმოცემულია აქ. გაეცანით ამ ამოხსნებს, დანარჩენი სავარჯიშოები კი შეასრულეთ დამოუკიდებლად.

სავარჯიშოების პირობები და პასუხები იხილეთ [2]-ში.

სავარჯიშოები №

1- ა,ბ,გ,დ	2- ბ,დ	2- ა,გ	3- ა,გ	3- ბ,დ	4	5	6- ა,დ	6- ბ,გ,ე	7- დ
7- ა,ბ,გ	8- გ	8- ა,ბ,დ,ე	9- ა	9- ბ	10- ბ,დ,ე,ვ	10- ა,გ	11	12	13

**ტიპური სავარჯიშოების ამოხსნა**

**2-ბ.**

**ამოხსნა.** მოცემულია  $A = \begin{pmatrix} 2 & 15 \\ -2 & -10 \end{pmatrix}$  მატრიცა. უნდა ვიპოვოთ  $A^{-1}$  მატრიცა. რადგან  $A$  მატრიცის

დეტერმინანტი  $|A| = \begin{vmatrix} 2 & 15 \\ -2 & -10 \end{vmatrix} = -20 + 30 = 10$  ( $|A| \neq 0$ ), ამიტომ  $A$  მატრიცა შებრუნებადია და მისი

შებრუნებული  $A^{-1}$  მატრიცა გამოითვლება  $A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot A^* = \frac{1}{|A|} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} \\ A_{12} & A_{22} \end{pmatrix}$  ფორმულით, სადაც  $A_{ik}$

( $i=1,2; k=1,2$ ) არის  $A$  მატრიცის  $a_{ik}$  ელემენტის ალგებრული დამატება;

$$A_{11} = -10, A_{12} = -(-2) = 2, A_{21} = -15, A_{22} = 2.$$

შევადგინოთ მიკავშირებული მატრიცა:  $A^* = \begin{pmatrix} -10 & -15 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$ . ამრიგად, მივიღეთ:

$$A^{-1} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -10 & -15 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1.5 \\ 0.2 & 0.2 \end{pmatrix}.$$

**პასუხი.**  $A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1.5 \\ 0.2 & 0.2 \end{pmatrix}$ .

2-დ.

ამოხსნა. მოცემულია  $A = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 6 & 3 & 4 \\ 5 & -2 & -3 \end{pmatrix}$  მატრიცა. უნდა ვიპოვოთ  $A^{-1}$  მატრიცა.

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 6 & 3 & 4 \\ 5 & -2 & -3 \end{vmatrix} = -18 + 100 - 84 - 105 + 90 + 16 = -1 \quad (|A| \neq 0), \text{ ამიტომ } A^{-1} \text{ არსებობს და}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot A^* = \frac{1}{|A|} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & A_{31} \\ A_{12} & A_{22} & A_{32} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{pmatrix}.$$

გამოვთვალოთ  $A$  მატრიცის ელემენტების ალგებრული დამატებები:

$$A_{11} = \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} = -9 + 8 = -1, \quad A_{21} = -\begin{vmatrix} 5 & 7 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} = 1, \quad A_{31} = \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = -1,$$

$$A_{12} = -\begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 5 & -3 \end{vmatrix} = 38, \quad A_{22} = \begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 5 & -3 \end{vmatrix} = -41, \quad A_{32} = -\begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 6 & 4 \end{vmatrix} = 34,$$

$$A_{13} = \begin{vmatrix} 6 & 3 \\ 5 & -2 \end{vmatrix} = -27, \quad A_{23} = -\begin{vmatrix} 2 & 5 \\ 5 & -2 \end{vmatrix} = 29, \quad A_{33} = \begin{vmatrix} 2 & 5 \\ 6 & 3 \end{vmatrix} = -24.$$

შევადგინოთ მიკავშირებული მატრიცა:

$$A^* = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ 38 & -41 & 34 \\ -27 & 29 & -24 \end{pmatrix}.$$

ამრიგად, მივიღებთ:

$$A^{-1} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ 38 & -41 & 34 \\ -27 & 29 & -24 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -38 & 41 & -34 \\ 27 & -29 & 24 \end{pmatrix}.$$

პასუხი.  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -38 & 41 & -34 \\ 27 & -29 & 24 \end{pmatrix}.$

3-ა. იპოვეთ  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$  მატრიცის შებრუნებული მატრიცის  $b_{23}$  ელემენტი.

ამოხსნა.  $B^{-1}$  მატრიცის  $b_{23}$  ელემენტი მდებარეობს მეორე სტრიქონისა და მესამე სვეტის გადაკვეთაზე

და  $b_{23} = \frac{A_{32}}{|B|}$ , სადაც  $|B| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = 6 + 12 - 9 - 2 = 7$ ,  $A_{32} = -\begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 5$ , ე.ი.  $b_{23} = \frac{5}{7}$ .

პასუხი.  $b_{23} = \frac{5}{7}$ .

**3-გ.** იპოვეთ  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$  მატრიცის შებრუნებული მატრიცის მეორე სტრიქონის ელემენტები.

**ამოხსნა.** შებრუნებული მატრიცის გამოსათვლელი ფორმულის თანახმად  $B^{-1}$  მატრიცის მეორე სტრიქონს ექნება შემდეგი სახე:  $\frac{A_{12}}{|B|} \quad \frac{A_{22}}{|B|} \quad \frac{A_{32}}{|B|}$ ; ამრიგად, უნდა ვიპოვოთ მეორე სვეტის ელემენტების

ალგებრული დამატებები:  $A_{12} = -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -3$ ,  $A_{22} = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -1$ ,  $A_{32} = -\begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 5$ .

მეორე სტრიქონი იქნება:  $-\frac{3}{7} \quad -\frac{1}{7} \quad \frac{5}{7}$ .

**პასუხი.**  $-\frac{3}{7} \quad -\frac{1}{7} \quad \frac{5}{7}$ .

**6-ა.**

**ამოხსნა.** მოცემულია  $X \cdot \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ 4 & 4 \end{pmatrix}$  განტოლება. ეს განტოლება ჩავწეროთ  $X \cdot A = B$  სახით,

სადაც  $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ 4 & 4 \end{pmatrix}$ .  $X \cdot A = B$  მატრიცული განტოლების ორივე მხარე მარჯვნიდან

გავამრავლოთ  $A^{-1}$ -ზე:  $X \cdot A \cdot A^{-1} = B \cdot A^{-1}$ ; რადგან  $A \cdot A^{-1} = I$  და  $X \cdot I = X$ , ამიტომ  $X = B \cdot A^{-1}$ .

გამოვთვალოთ  $A^{-1}$  მატრიცა:  $|A| = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 5$ ,  $A_{11} = 2$ ,  $A_{12} = -1$ ,  $A_{21} = -1$ ,  $A_{22} = 3$ .

შებრუნებული მატრიცის გამოსათვლელი ფორმულის თანახმად  $A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ , ამიტომ

$$X = B \cdot A^{-1} = \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ 4 & 4 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 14 & -7 \\ 4 & 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{14}{5} & -\frac{7}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{8}{5} \end{pmatrix}.$$

**პასუხი.**  $X = \begin{pmatrix} \frac{14}{5} & -\frac{7}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{8}{5} \end{pmatrix}$ .

**6-ბ.**

**ამოხსნა.** მოცემული  $\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot X \cdot \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$  განტოლება ჩავწეროთ  $A \cdot X \cdot B = C$  სახით, სადაც

$A = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $C = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$ .  $A \cdot X \cdot B = C$  მატრიცული განტოლება გავამრავლოთ

მარცხნიდან  $A^{-1}$ -ზე და მარჯვნიდან  $B^{-1}$ -ზე:  $A^{-1} \cdot A \cdot X \cdot B \cdot B^{-1} = A^{-1} \cdot C \cdot B^{-1}$ ; რადგან

$A^{-1} \cdot A = B \cdot B^{-1} = I$  ( $I$  ერთეულოვანი მატრიცაა), ამიტომ გვექნება:

$$X = A^{-1} \cdot C \cdot B^{-1},$$

$$A^{-1} = -\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}, \quad B^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}.$$

ამრიგად,

$$X = -\frac{1}{6} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 5 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{3} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = -\frac{1}{18} \cdot \begin{pmatrix} 6 & -12 \\ -12 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = -\frac{1}{18} \cdot \begin{pmatrix} -36 & -54 \\ 6 & 20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -\frac{1}{3} & -\frac{10}{9} \end{pmatrix}.$$

**პასუხი.**  $X = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -\frac{1}{3} & -\frac{10}{9} \end{pmatrix}.$

**7-დ.**

**ამოხსნა.** მოცემული  $\begin{cases} 2x + y - 2z = 4 \\ 3x + z = 2 \\ x + 2y + z = 0 \end{cases}$  სისტემა უნდა ამოვხსნათ მატრიცული ხერხით. ეს სისტემა

ჩაწეროთ  $A \cdot X = B$  სახით, სადაც  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 3 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ . მაშინ  $X = A^{-1} \cdot B$ .

გამოვთვალოთ  $A^{-1}$  მატრიცა:

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 3 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 - 12 - 3 - 4 = -18,$$

$$A_{11} = -2, \quad A_{21} = -5, \quad A_{31} = 1,$$

$$A_{12} = -2, \quad A_{22} = 4, \quad A_{32} = -8,$$

$$A_{13} = 6, \quad A_{23} = -3, \quad A_{33} = -3.$$

$X = A^{-1} \cdot B$  ფორმულიდან მივიღებთ:  $X = -\frac{1}{18} \cdot \begin{pmatrix} -2 & -5 & 1 \\ -2 & 4 & -8 \\ 6 & -3 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = -\frac{1}{18} \cdot \begin{pmatrix} -8 - 10 \\ -8 + 8 \\ 24 - 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix};$

ე.ი.  $x=1, y=0, z=-1$ .

**პასუხი.**  $(1; 0; -1)$

**8-გ.**

**ამოხსნა.** მოცემული  $\begin{cases} 2x_1 - x_2 - x_3 = 0 \\ 3x_1 + 4x_2 - x_3 = 7 \\ 3x_1 - 2x_2 + 4x_3 = 16 \end{cases}$  სისტემა ამოვხსნათ კრამერის ფორმულებით. გამოვთვალოთ

სისტემის მთავარი დეტერმინანტი -  $\Delta$ ; თუ  $\Delta \neq 0$ , მაშინ სისტემას აქვს ერთადერთი ამონახსნი და ვიპოვოთ  $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3$  დამხმარე დეტერმინანტები:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 3 & 4 & -1 \\ 3 & -2 & 4 \end{vmatrix} = 32 + 3 + 6 + 12 + 12 - 4 = 61, \quad \Delta \neq 0,$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 7 & 4 & -1 \\ 16 & -2 & 4 \end{vmatrix} = 122, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & 7 & -1 \\ 3 & 16 & 4 \end{vmatrix} = 61, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 3 & 4 & 7 \\ 3 & -2 & 16 \end{vmatrix} = 183.$$

ვისარგებლოთ კრამერის ფორმულებით:  $x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}, x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}, x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta};$

მივიღებთ:  $x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{122}{61} = 2$ ,  $x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{61}{61} = 1$ ,  $x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{183}{61} = 3$ .

**პასუხი.** (2;1;3).

9-ა.

**ამოხსნა.** მოცემული  $(x_1 \ 2 \ x_2) \cdot \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ x_1 & x_2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = (7 \ 15)$  მატრიცული განტოლება რომ ჩავწეროთ წრფივ

განტოლებათა სისტემის სახით, ამისათვის შევასრულოთ მატრიცების გამრავლების ოპერაცია:

$$(x_1 \ 2 \ x_2) \cdot \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ x_1 & x_2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = (2x_1 + x_2 \ 3x_1 + 2x_2 + 4x_2) = (2x_1 + x_2 \ 3x_1 + 6x_2).$$

აქედან მივიღებთ სისტემას:  $\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 7 \\ 3x_1 + 6x_2 = 15 \end{cases}; \begin{cases} 2x_1 + x_2 = 7 \\ x_1 + 2x_2 = 5 \end{cases}$ .

მიღებული სისტემა ამოვხსნათ კრამერის ფორმულებით:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3 \neq 0, \quad \Delta_1 = \begin{vmatrix} 7 & 1 \\ 5 & 2 \end{vmatrix} = 9, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 1 & 5 \end{vmatrix} = 3,$$

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{9}{3} = 3, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{3}{3} = 1.$$

**პასუხი.**  $x_1 = 3$ ,  $x_2 = 1$ .

10-ბ.

**ამოხსნა.** მოცემული  $\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - x_3 = -1 \\ x_1 + 2x_2 - 4x_3 = 9 \\ -x_1 - 12x_2 + 14x_3 = 1 \end{cases}$  სისტემა ამოვხსნათ გაუსის მეთოდით. პირველ განტოლებად

უმჯობესია ავირჩიოთ ის განტოლება, რომელშიც  $x_1$ -თან მდგომი კოეფიციენტი არის 1; ამიტომ სისტემას გადავწეროთ შემდეგი სახით:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 4x_3 = 9 \\ 2x_1 + 3x_2 - x_3 = -1 \\ -x_1 - 12x_2 + 14x_3 = 1 \end{cases}.$$

პირველი განტოლების გარდა  $x_1$  ცვლადი გამოვრიცხოთ დანარჩენი განტოლებებიდან. პირველი განტოლება გადავწეროთ უცვლელად, მეორე განტოლებას დავემატოთ (-2)-ზე გამრავლებული პირველი განტოლება, ხოლო მესამეს დავემატოთ პირველი განტოლება. მივიღებთ:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 4x_3 = 9 \\ -x_2 + 7x_3 = -19 \\ -10x_2 + 10x_3 = 10 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 - 4x_3 = 9 \\ x_2 - 7x_3 = 19 \\ -x_2 + x_3 = 1 \end{cases}.$$

შემდეგ ეტაპზე  $x_2$  ცვლადი უნდა გამოვრიცხოთ მესამე განტოლებიდან. პირველი განტოლება უცვლელად გადაიწერება. მეორე განტოლება დავემატოთ მესამეს, გვექნება:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 4x_3 = 9 \\ x_2 - 7x_3 = 19 \\ -6x_3 = 20 \end{cases} \left| \begin{array}{l} x_1 = 9 - 2x_2 + 4x_3 = 9 + \frac{26}{3} - \frac{40}{3} = \frac{13}{3} \\ x_2 = 19 + 7x_3 = 19 - \frac{70}{3} = -\frac{13}{3} \\ x_3 = -\frac{10}{3} \end{array} \right.$$

$$x_1 = \frac{13}{3}, \quad x_2 = -\frac{13}{3}, \quad x_3 = -\frac{10}{3}.$$

**პასუხი.** სისტემას აქვს ერთადერთი ამონახსნი:  $\left(\frac{13}{3}; -\frac{13}{3}; -\frac{10}{3}\right)$ .

შევნიშნოთ, რომ განხილული სისტემის გაუსის მეთოდით ამოხსნა შეიძლება ჩავწეროთ მატრიცების გამოყენებით, სქემატურად, შემდეგი სახით:

$$\begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -4 & 9 \\ 2 & 3 & -1 & -1 \\ -1 & -12 & 14 & 1 \end{array} \right) \quad R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -4 & 9 \\ 0 & -1 & 7 & -19 \\ 0 & -10 & 10 & 10 \end{array} \right) \\ R_2 + (-2)R_1 \\ R_3 + R_1 \\ \sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -4 & 9 \\ 0 & 1 & -7 & 19 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right) \quad R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -4 & 9 \\ 0 & 1 & -7 & 19 \\ 0 & 0 & 6 & -20 \end{array} \right) \\ (-1)R_2 \\ (-1/10)R_3 \end{array} \quad R_2 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -4 & 9 \\ 0 & 1 & -7 & 19 \\ 0 & 0 & 6 & -20 \end{array} \right) \\ R_3 - R_2 \end{array}$$

ბოლო სტრიქონი აღდგება შემდეგი განტოლების სახით:  $6x_3 = -20, \quad x_3 = -\frac{10}{3}$ .

მეორე სტრიქონიდან გვექნება:

$$\begin{aligned} x_2 - 7x_3 &= 19, \\ x_2 &= 19 + 7x_3 = 19 - \frac{70}{3} = -\frac{13}{3}; \end{aligned}$$

პირველი სტრიქონიდან გვექნება:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - 4x_3 &= 9, \\ x_1 &= 9 - 2x_2 + 4x_3 = 9 + \frac{26}{3} - \frac{40}{3} = \frac{13}{3}. \end{aligned}$$

ე.ი.  $\left(\frac{13}{3}; -\frac{13}{3}; -\frac{10}{3}\right)$ . შემდეგში, ჩაწერის მოხერხებულობის მიზნით, გაუსის მეთოდით სისტემის ამოხსნისას ვისარგებლებთ სქემატური ჩანაწერით.

## 10-დ.

**ამოხსნა.** მოცემული  $\begin{cases} 2x_1 + x_2 - x_3 = 5 \\ x_1 - 2x_2 + 2x_3 = -5 \\ 7x_1 + x_2 - x_3 = 10 \end{cases}$  სისტემა ამოვხსნათ გაუსის მეთოდით.

$$\begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 2 & -5 \\ 2 & 1 & -1 & 5 \\ 7 & 1 & -1 & 10 \end{array} \right) \quad R_1 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 2 & -5 \\ 0 & 5 & -5 & 15 \\ 0 & 15 & -15 & 45 \end{array} \right) \\ R_2 - 2R_1 \\ R_3 - 7R_1 \\ \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 2 & -5 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 2 & -5 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \end{array} \right).$$

უკანასკნელ სტრიქონს შეესაბამება განტოლება:  $x_2 - x_3 = 3, \quad x_2 = 3 + x_3$ , სადაც  $x_3$  თავისუფალი ცვლადია და მას შეუძლია მიიღოს ნებისმიერი ნამდვილი მნიშვნელობა. ვთქვათ,  $x_3 = t$ ; მაშინ  $x_2 = 3 + t$  და, პირველი განტოლებიდან,  $x_1 = -5 + 2x_2 - 2x_3 = -5 + 2(3+t) - 2t = 1$ .

ამრიგად, მოცემულ სისტემას აქვს უსასრულო სიმრავლე ამონახსნებისა, სისტემის ზოგადი ამონახსნი შეიძლება ჩავწეროთ შემდეგი სახით:  $(1; 3+t; t)$ , სადაც  $t \in R$ . ზოგადი ამონახსნიდან შეიძლება მივიღოთ კერძო ამონახსნები, თუ  $t$ -ს მივანიჭებთ კონკრეტულ მნიშვნელობას, მაგალითად, როცა  $t = 2$ , ვღებულობთ კერძო ამონახსნს:  $(1; 5; 2)$ .

**პასუხი.** სისტემის ზოგადი ამონახსნია  $(1; 3+t; t)$ ,  $t \in R$ .

10-ე.

ამოხსნა. მოცემული 
$$\begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 4 \\ x_1 - x_3 + 2x_4 = 6 \\ 3x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 0 \\ 2x_1 - x_2 + 3x_3 - 2x_4 = 1 \end{cases}$$
 სისტემა ამოვხსნათ გაუსის მეთოდით.

$$\begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 4 \\ 1 & 0 & -1 & 2 & 6 \\ 3 & -1 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 3 & -2 & 1 \end{array} \right) \\ R_2 - R_1 \\ R_3 - 3R_1 \\ R_4 - 2R_1 \end{array} \sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & -4 & 4 & -4 & -12 \\ 0 & -3 & 5 & -4 & -7 \end{array} \right) \\ R_2 - R_1 \\ R_3 - 3R_1 \\ R_4 - 2R_1 \end{array}$$

$$\sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 3 \\ 0 & 3 & -5 & 4 & 7 \end{array} \right) \\ R_3 \cdot (-1/4) \\ R_4 \cdot (-1) \end{array} \sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & -5 & 7 & 13 \end{array} \right) \\ R_3 + R_2 \\ R_4 + 3R_2 \end{array}$$

$$\sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & -12 \end{array} \right) \\ R_2 - 5R_3 \end{array} \sim \begin{cases} x_1 = 4 - x_2 + x_3 - x_4 = 4 - 2 + 3 - 4 = 1 \\ -x_2 + x_4 = 2, \quad x_2 = x_4 - 2 = 2 \\ -x_3 + 2x_4 = 5, \quad x_3 = 2x_4 - 5 = 3 \\ -3x_4 = -12, \quad x_4 = 4 \end{cases}$$

$x_1 = 1, x_2 = 2, x_3 = 3, x_4 = 4.$

**პასუხი.** (1; 2; 3; 4) არის მოცემული სისტემის ერთადერთი ამონახსნი.

10-ვ.

ამოხსნა. მოცემული 
$$\begin{cases} 3x_1 + 3x_3 + x_4 = 8 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 - x_4 = 2 \\ 2x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 5 \end{cases}$$
 სისტემა ამოვხსნათ გაუსის მეთოდით.

$$\begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & -1 & 2 \\ 3 & 0 & 3 & 1 & 8 \\ 2 & -1 & 1 & 2 & 5 \end{array} \right) \\ R_2 - 3R_1 \\ R_3 - 2R_1 \end{array} \sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & -3 & -3 & 4 & 2 \\ 0 & -3 & -3 & 4 & 1 \end{array} \right) \\ R_2 - 3R_1 \\ R_3 - 2R_1 \end{array} \sim \begin{array}{l} R_1 \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & -3 & -3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{array} \right) \\ R_3 - R_2 \end{array}$$

უკანასკნელი სტრიქონი განტოლების სახით ჩაიწერება ასე:  $0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 + 0 \cdot x_3 + 0 \cdot x_4 = -1.$

ცხადია, უკანასკნელ განტოლებას არ აქვს ამონახსნი, ამიტომ სისტემას არ აქვს ამონახსნი ანუ სისტემა არათავსებადია.

**პასუხი.** სისტემა არათავსებადია.